

## Reguladores de posiciones finales CMFL



# Reguladores de posiciones finales CMFL

Características



| Informaciones resumidas                                                                                                                                                                                                                    |  |  |                                                                                                                                                                                                                                                                                        |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--|--|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Propiedades                                                                                                                                                                                                                                |  |  | Campos de aplicación                                                                                                                                                                                                                                                                   |
| <p>El regulador de posiciones finales CMFL se utiliza para regular la fuerza durante el posicionamiento del cilindro de carrera corta ADNE-LAS. Por lo tanto, el funcionamiento equivale al de un cilindro neumático con motor lineal.</p> |  |  | <p>Con los cuatro movimientos definidos, es apropiado para las siguientes aplicaciones:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Desvío de piezas defectuosas durante el proceso de producción continuo</li> <li>• Bloqueo de movimientos</li> <li>• Cambios de desvíos</li> </ul> |
| <p>Con esta solución, es posible obtener movimientos más dinámicos que con un cilindro neumático. Además, ofrece la posibilidad de una supervisión constante, incluyendo la función de "Motion Complete".</p>                              |  |  | <p>Debido al mayor dinamismo, el control únicamente puede realizarse a través de entradas y salidas del hardware.</p>                                                                                                                                                                  |

| Todo de un mismo proveedor                                                         |  |                                                                                                                                                                                                                                              |  |
|------------------------------------------------------------------------------------|--|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--|
| <p>Cilindro de carrera corta ADNE-LAS</p> <p>➔ Internet: <a href="#">adne</a></p>  |  | <ul style="list-style-type: none"> <li>• Cilindro de carrera corta ADNE-LAS</li> <li>• Regulador de posiciones finales CMFL</li> <li>• Cable del motor NEBM</li> <li>• Cable de alimentación KPWR</li> <li>• Cable de control KES</li> </ul> |  |
|   |  | <p>El cilindro de carrera corta ADNE-LAS y el regulador de posiciones finales CMFL forman una unidad. Entre el cilindro de carrera corta y el regulador de posiciones finales únicamente hay un cable.</p>                                   |  |
|  |  |                                                                                                                                                                                                                                              |  |
| <p>Regulador de posiciones finales CMFL</p> <p>➔ 3</p>                             |  |                                                                                                                                                                                                                                              |  |

| Tipos de movimiento                                                  |                                     |                                                                                     |  |
|----------------------------------------------------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|--|
| Las entradas permiten seleccionar entre cuatro tipos de movimientos. |                                     |                                                                                     |  |
| 1.                                                                   | Avance                              |  |  |
| 2.                                                                   | Retroceso                           |  |  |
| 3.                                                                   | Avance y, a continuación, retroceso |  |  |
| 4.                                                                   | Retroceso y, a continuación, avance |  |  |

# Reguladores de posiciones finales CMFL

Hoja de datos

**FESTO**



| Datos técnicos generales                  |                                                   |     |
|-------------------------------------------|---------------------------------------------------|-----|
| Indicador                                 | LED                                               |     |
| Elementos de mando                        | No                                                |     |
| Interface                                 | Conexión I/O                                      |     |
| Cantidad de entradas digitales            | 4                                                 |     |
| Cantidad de salidas digitales             | 2                                                 |     |
| Modo de funcionamiento del codificador    | Paso de salida PWM-MOSFET                         |     |
| Salidas digitales, lógica de conmutación  | PNP                                               |     |
| Entradas digitales, lógica de conmutación | Indistintamente con PNP, NPN                      |     |
| Función de protección                     | Detección de posiciones finales mediante software |     |
|                                           | Detección de interrupción de la tensión           |     |
| Tipo de fijación                          | Con escuadra de fijación                          |     |
| Peso del producto                         | [g]                                               | 470 |

| Datos eléctricos                             |        |                   |
|----------------------------------------------|--------|-------------------|
| Alimentación de carga                        |        |                   |
| Tensión nominal (opcional)                   | [V DC] | 24 ±5%            |
|                                              | [V DC] | 48 ±5%            |
| Corriente nominal                            | [A]    | 3                 |
| Corriente de pico                            | [A]    | 4,5 (con 24 V DC) |
|                                              | [A]    | 8 (con 48 V DC)   |
| Alimentación de la parte lógica              |        |                   |
| Tensión nominal                              | [V DC] | 24 ±10%           |
| Corriente nominal                            | [A]    | 0,1               |
| Corriente de pico                            | [A]    | 0,2               |
| Intensidad máxima, salidas lógicas digitales | [mA]   | 100               |

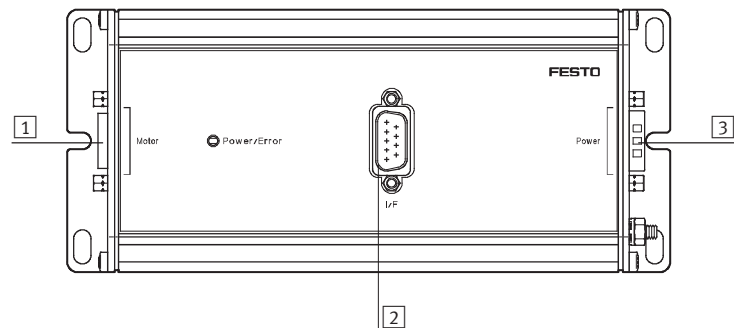
| Condiciones de funcionamiento y del entorno                     |                                            |
|-----------------------------------------------------------------|--------------------------------------------|
| Entrada lógica                                                  | Con separación galvánica                   |
| Salidas digitales                                               | Con separación galvánica                   |
| Especificación de entrada lógica                                | En concordancia con IEC 61131-2            |
| Ejecución con salida digital                                    | Según IEC 61131-2                          |
| Clase de protección                                             | IP65                                       |
| Resistencia a vibraciones                                       | Según DIN EN 60068-2-6                     |
| Resistencia a choque                                            | Según DIN EN 60068-2-27                    |
| Símbolo CE (consultar declaración de conformidad) <sup>1)</sup> | Según directiva de máquinas UE CEM         |
| Temperatura ambiente                                            | [°C] 0 ... +40                             |
| Temperatura de almacenamiento                                   | [°C] -20 ... +60                           |
| Humedad relativa                                                | [%] 0 ... 90 (sin condensación)            |
| Características del material                                    | Contiene sustancias agresivas para la laca |
|                                                                 | Conformidad con RoHS                       |
| Certificación                                                   | C-Tick                                     |

1) Para obtener información sobre las condiciones de utilización, véase la declaración CE de conformidad del fabricante: [www.festo.com](http://www.festo.com) → Soporte técnico → Documentación para usuarios. En caso de aplicarse limitaciones a la utilización de los equipos en zonas urbanas, comerciales e industriales, así como en pequeñas empresas, puede ser necesario adoptar medidas complementarias para reducir la emisión de interferencias.

# Reguladores de posiciones finales CMFL

Hoja de datos

## Ocupación de clavijas



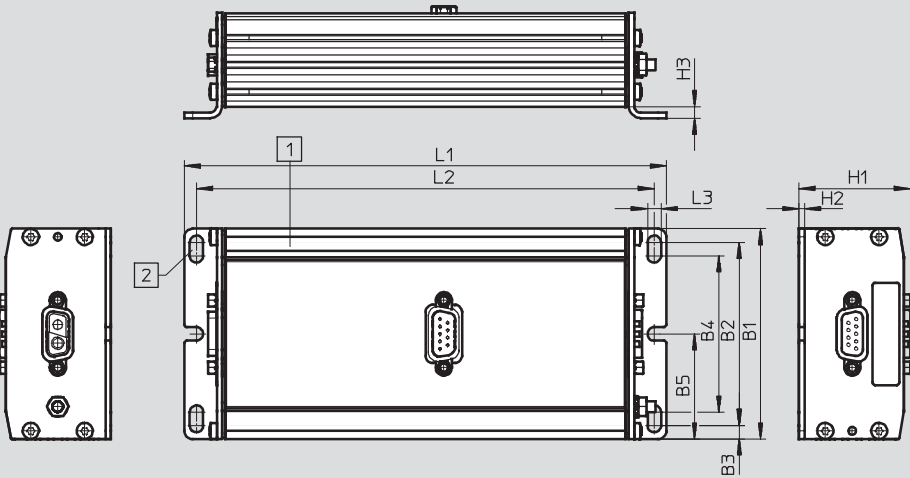
| 1 Interface del motor, conector Sub-D tipo zócalo de 9 contactos |                             |
|------------------------------------------------------------------|-----------------------------|
| Pin                                                              | Función                     |
| 1                                                                | Toma central                |
| 2                                                                | Sensor de temperatura       |
| 3                                                                | Datos en serie              |
| 4                                                                | Motor –                     |
| 5                                                                | Motor +                     |
| 6                                                                | Clock                       |
| 7                                                                | Tensión de alimentación     |
| 8                                                                | Write protect               |
| 9                                                                | Potencial de referencia 0 V |
| –                                                                | Apantallamiento del cable   |

| 2 Interface E/S, conector Sub-D tipo clavija de 9 contactos |                                          |
|-------------------------------------------------------------|------------------------------------------|
| Pin                                                         | Función                                  |
| 1                                                           | Tensión de referencia                    |
| 2                                                           | Enable                                   |
| 3                                                           | Bit de control 2                         |
| 4                                                           | Start                                    |
| 5                                                           | Bit de control 1                         |
| 6                                                           | Tensión de alimentación, salidas         |
| 7                                                           | Motion Complete                          |
| 8                                                           | Error                                    |
| 9                                                           | GND (conectado internamente a GND carga) |
| –                                                           | Apantallamiento del cable                |

| 3 Alimentación de corriente, conector tipo clavija Sub-D de 2 contactos |                |
|-------------------------------------------------------------------------|----------------|
| Pin                                                                     | Función        |
| A1                                                                      | +48 V DC carga |
| A2                                                                      | GND carga      |

## Dimensiones

Datos CAD disponibles en [www.festo.com](http://www.festo.com)



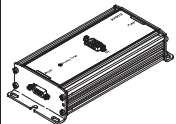
- 1 Ranura para placas de identificación:  
18182 IBS-9x20  
18576 IBS-6x10
- 2 Para fijación con tornillos M4

| Tipo     | B1 | B2 | B3 | B4 | B5 | H1   | H2 | H3  | L1    | L2    | L3 |
|----------|----|----|----|----|----|------|----|-----|-------|-------|----|
| CMFL-... | 78 | 68 | 5  | 58 | 39 | 41,4 | 2  | 4,2 | 178,9 | 169,9 | 5  |

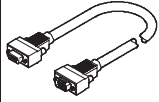
## Reguladores de posiciones finales CMFL

Hoja de datos

**FESTO**

| Referencias                                                                       |                      |         |      |
|-----------------------------------------------------------------------------------|----------------------|---------|------|
| Controlador de motor                                                              | Descripción resumida | Nº art. | Tipo |
|  | Con conexión I/O     | 567420  | CMFL |

### Accesorios

| Referencias: cables                                                                 |                                                    |                        |         |                        |
|-------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------|------------------------|---------|------------------------|
|                                                                                     | Descripción resumida                               | Longitud del cable [m] | Nº art. | Tipo                   |
|    | Cable del motor, para unir el motor al controlador | 2,5                    | 565369  | NEBM-S1G9-E-2.5-N-S1G9 |
|                                                                                     |                                                    | 5                      | 565370  | NEBM-S1G9-E-5-N-S1G9   |
|                                                                                     |                                                    | 10                     | 565371  | NEBM-S1G9-E-10-N-S1G9  |
|                                                                                     |                                                    |                        |         |                        |
|   | Cable de alimentación                              | 2,5 m                  | 537931  | KPWR-MC-1-SUB-9HC-2,5  |
|                                                                                     |                                                    | 5 m                    | 537932  | KPWR-MC-1-SUB-9HC-5    |
|                                                                                     |                                                    | 10 m                   | 537933  | KPWR-MC-1-SUB-9HC-10   |
|                                                                                     |                                                    |                        |         |                        |
|  | Cable de control para conexión I/O a cualquier PLC | 2,5 m                  | 537923  | KES-MC-1-SUB-9-2,5     |
|                                                                                     |                                                    | 5 m                    | 537924  | KES-MC-1-SUB-9-5       |
|                                                                                     |                                                    | 10 m                   | 537925  | KES-MC-1-SUB-9-10      |
|                                                                                     |                                                    |                        |         |                        |



# Suministros Industriales del Tajo, S.A.

C/ Jarama 52, Polígono Industrial, 45007 Toledo (Spain)

Telf: (34) 925 23 22 00

Fax: (34) 925 23 21 47

[sitasa@sitasa.com](mailto:sitasa@sitasa.com)

[www.sitasa.com](http://www.sitasa.com)

